(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平7-107465

(43)公開日 平成7年(1995)4月21日

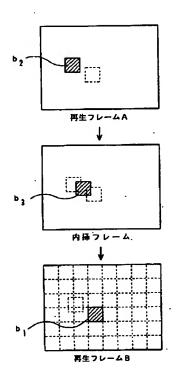
	7/24 9/00	識別記号	庁内整理番号	FΙ			技術表示箇所	
0001			8420 - 5 L	H 0 4 N	7/ 13		Z	
				G 0 6 F	15/ 66	3 3 0	Н	
				審査請求	未請求	請求項の数4	OL	(全 13 頁)
(21)出願番号		特顧平5-247881		(71)出願人	000003078			
				株式会社東芝				
(22)出願日		平成5年(1993)10		神奈川県	県川崎市幸区堀川	11町72和	番地	
				(72)発明者				
						県川崎市幸区柳町 丁工場内	J70番J	地 株式会社
				(72)発明者	小林 治	告		
					東京都洋	巷区芝浦1丁目	1番14	号 株式会社
					東芝本社	上事務所内		
				(74)代理人	弁理士	須山 佐一		

(54) 【発明の名称】 動画像フレーム再生方式

(57)【要約】

【目的】 視覚的により自然な動きを持つ内挿フレーム の合成を行い、符号化による生じるコマ落しを補間し、 再生時の画質を向上させることができる動画像フレーム 再生方式を提供することを目的としている。

【構成】 フレームB中のブロック b1 の動き元部分がフレームA中の b2 の部分であるとき、内挿フレーム中の b2 から b1 への動軌跡の中間に当たる b3 の部分を、例えば b1 と b2 との画素値の平均値で内挿するものである。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 コマ落としされた動画像のフレームを再生する動画像フレーム再生方式において、

前記コマ落としされたフレームの前後のフレームに基づいて、前記コマ落としされたフレーム内の動き画像部分 およびその動き軌跡を求める手段と、

前記動き軌跡に基づいて、前記コマ落としされたフレー ム内の動き画像部分のはめ込み位置を求める手段と、

前記はめ込み位置に所定の画像を内挿または外挿する手段とを具備することを特徴とする動画像フレーム再生方 10式。

【請求項2】 請求項1記載の動画像フレーム再生方式 において、

前記はめ込み位置が隣接するはめ込み位置と重なった場合または隙間が生じた場合、前記はめ込み位置の周囲の 画像と前記はめ込み位置の画像または前記はめ込み位置 の周囲の画像を用いて補間処理をする手段をさらに具備 することを特徴とする動画像フレーム再生方式。

【請求項3】 請求項1記載の動画像フレーム再生方式 において、

前記はめ込み位置が隣接するはめ込み位置と隙間が生じた場合、前記コマ落としされたフレームの前後のフレーム内の動き画像部分の周囲の画像を用いて補間処理をする手段をさらに具備することを特徴とする動画像フレーム再生方式。

【請求項4】 請求項1記載の動画像フレーム再生方式 において、

前記はめ込み位置に所定の画像を外挿することを、前記コマ落としされたフレームの前後のフレーム間でシーンチェンジがあった場合にのみ、または、前記コマ落とし30されたフレームの後のフレームのイントラ符号化された部分にのみ適用されるように制御する手段をさらに具備することを特徴とする動画像フレーム再生方式。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、動画像フレーム再生方式に関する。

[0002]

【従来の技術】動画像の符号化圧縮技術は、TV会議などの画像伝送やVTRなどの画像蓄積に不可欠なもので 40 ある。すでに、国際標準の動画像符号化方式としてH. 261方式と呼ばれる方式が勧告されている。

【0003】動画像のコマ数は、TV信号で約30フレーム/sec であるが、伝送レートやメモリ量の制限から、符号化時にはコマ落としが起こるのが普通である。そこで、より自然な動画像を得るため、再生画像からフレーム内挿を行い、フレームレートを向上させる方式が提案されている。その一例として、「MC誤差を利用したフレーム内挿方式」(1990年電子情報通信学会秋季全国大会D-229、波邊利明)を以下に説明する。

【0004】図12は同方式を実現するための概略的回路図である。なお、ここでは、簡単のため、フレーム内様は2枚の再生フレームA、Bの中間の時点において1枚行うものとする。また、符号化方式としてはH.261方式を想定し、画像をブロック分割しプロック毎に動

2

1万式を設定し、画家をプロック方割しプロック母に動きベクトルおよび動き元部分と現プロックとの誤差を符号化しているものとする。

【0005】同図に示す方式では、再生時にはブロック 誤差復号回路1がブロック情報から順次ブロック誤差を 復号し、動きベクトル復号回路2がブロック情報から順 次動きベクトルを復号する。

【0006】次に、動き元部分切り出し回路3がフレームメモリ4に蓄えられているフレームAから動きベクトル復号回路2により復号された動きベクトルを用いて動き元部分を切り出す。

【0007】そして、加算器5において、この動き元部分にプロック誤差復号回路1により復号された誤差を加算してフレームBを再生する。

【0008】次に、乗算器6において、動きベクトル復 20 号回路2により復号された動きベクトルを1/2にし、 動きベクトル補正回路7により隣接するプロックの動き ベクトルなどを用いて補正を行う。

【0009】その後、動き元部分切り出し回路8がフレームメモリ4が蓄えられているフレームAから動き元部分を切り出し、加算器9および乗算器10においてフレームBの現プロック部分との平均画素値をもって内挿フレームとする。

【0010】図13はこうしたフレーム内挿の原理を示す図であり、各フレームを一次元に投影して表したものである。

【0011】同図において、内挿しようとしているプロックをプロック3とし、後フレームBの同じ部分のプロックをプロック1とする。ここで、プロック1の動きベクトルVによって前フレームAのプロック2の部分が切り出されるならば、プロック3の画素値はベクトルV/2によって切り出されるプロック4の部分の画素値に近いと考えられる。よってこの部分をフレーム内挿に使用する。図14はこうした原理を二次元の絵で現したものである。

【0012】しかしながら、このような従来の動画像フレーム再生方式では、内挿フレームを互いに重ならない小部分(ブロック)に分割した後、各プロックについて、後フレームの動きベクトルを用いて前フレームから似通っていると思われる部分を推定していたため、必ずしも推定が正しいとは限らず、ちぐはぐな画像を合成することが多かった。特に、動体物の境界に近い部分では、動きベクトルの変化が激しいため、推定が当たらないことが多かった。

[0013]

50 【発明が解決しようとする課題】このように、従来の動

.3

画像フレーム再生方式は、内挿フレームを互いに重ならない小部分に分け、各部分について前フレームから似通っていると思われる部分を推定していたため、必ずしも推定が正しいとは限らず、ちぐはぐな画像を合成することが多かった。

【0014】本発明は、このような課題を解決するためになされたもので、視覚的により自然な動きを持つ内挿フレームの合成を行い、符号化による生じるコマ落しを補間し、再生時の画質を向上させることができる動画像フレーム再生方式を提供することを目的としている。

[0015]

【課題を解決するための手段】かかる課題を解決するた め、本発明の動画像フレーム再生方式は、コマ落としさ れた動画像のフレームを再生する動画像フレーム再生方 式において、前記コマ落としされたフレームの前後のフ レームに基づいて、前記コマ落としされたフレーム内の 動き画像部分およびその動き軌跡を求める手段と、前記 動き軌跡に基づいて、前記コマ落としされたフレーム内 の動き画像部分のはめ込み位置を求める手段と、前記は め込み位置に所定の画像を内挿または外挿する手段とを 20 具備する。 上記の動画像フレーム再生方式において、 前記はめ込み位置が隣接するはめ込み位置と重なった場 合または隙間が生じた場合、前記はめ込み位置の周囲の 画像と前記はめ込み位置の画像または前記はめ込み位置 の周囲の画像を用いて補間処理をする手段をさらに具備 してもよい。

【0016】また、上記の動画像フレーム再生方式において、前記はめ込み位置が隣接するはめ込み位置と隙間が生じた場合、前記コマ落としされたフレームの前後のフレーム内の動き画像部分の周囲の画像を用いて補間処 30 理をする手段をさらに具備してもよい。

【0017】さらに、上記の動画像フレーム再生方式において、前記はめ込み位置に所定の画像を外挿することを、前記コマ落としされたフレームの前後のフレーム間でシーンチェンジがあった場合にのみ、または、前記コマ落としされたフレームの後のフレームのイントラ符号化された部分にのみ適用されるように制御する手段をさらに具備してもよい。

[0018]

【作用】本発明では、内挿フレームを予め小部分に分割 40 せず、動き元の画像部分から動き先の画像部分への動軌跡の途中に当たる内挿フレームの画像部分に所定の画像をはめ込むことにより、推定を行うことなく動きのスムーズな内挿画像を得ることができる。なお、このような内挿方式を用いると、画像部分をはめ込む際に重なりや隙間を生じるが、本発明では、例えば、重なりは平均を取ることにより、隙間は近隣画素値を用いて補間することにより、自然さを損なわずに完全なフレーム内挿を行うことができる。

[0019]

【実施例】以下、本発明の実施例の詳細を図面に基づいて説明する。

【0020】図1は本発明の動画像フレーム再生方式の原理を示す図である。

【0021】ここでは、簡単のため、フレーム内挿は、 2枚の再生フレームA、Bの中間の時点について1枚行 うものとする。

【0022】同図に示すように、本発明の原理は、フレームB中のブロックb1の動き元部分がフレームA中の10 b2の部分であるとき、内挿フレーム中のb2からb1への動軌跡の中間に当たるb3の部分を、例えばb1とb2との画素値の平均値で内挿するものである。この内挿作業は、フレームBの全てのブロックについて行う。これにより、動きのスムーズな内挿画像を得ることができる。

【0023】このとき、動き元部分を指し示す動きベクトルは、各プロックについて異なる方向を向いているので、内挿フレームを合成する際には、面素の重なりや隙間を生じる。そこで、本発明では、以下の処理を行う。

【0024】図2はあるプロックにより内挿された部分 a2が、既に内挿されている部分a1と重なった状態を 示している。

【0025】本発明では、同図に示すように内挿フレーム上で既内挿部分と現内挿部分が重なった場合に、次のようにして内挿画素値を定める。

【0026】(1) 重なった部分

内挿画素值=(既内挿画素值+現内挿画素值)/2

(2) 重ならない部分

内挿画素值=現内挿画素值

図3は内挿作業が終了した後に隙間が残った状態を示している。

【0027】こる場合、本発明では、例えば図4に示すように、近隣画素値を用いて補間処理を行う。

【0028】図4において補間する画素1を●とすると、●の同列で一番近い既内挿画素は上の部分でX1、下の部分でX2である。同様に、同行で一番近い内挿画素値は、X3とX4である。そして、X1~X4と●との距離の逆数をR1~R4、画素Xの画素値をx(X)と現すと、本発明では、●の画素値を次のように補間する。 g(●) = (g(X1)*R1+ g(X2)*R2+g(X3)*R3+g(X4)*R4)/(R1+R2+R3+R4)図5は本発明を実現する動画像フレーム再生装置の構成を示すプロック図である。

【0029】ここでは、符号化方式としてH、261方式を想定し、画像をプロック分割しプロック毎に動きベクトルおよび動き元部分と現プロックとの誤差を符号化しているものとする。また、1プロックの大きさは、16画素×16画素で、水平方向にNプロック、垂直方向にMプロック、あるものとする。

【0030】同図に示すように、まずプロック誤差復号 50 回路11がプロック毎にプロック情報からプロック誤差

を復号し、動きベクトル復号回路12がプロック毎にプ ロック情報から動きベクトルを復号する。

【0031】次に、動き元部分切り出し回路13が動き ベクトル復号回路12により復号された動きベクトルに 基づいて、フレームメモリ14より動き元部分を切り出 し、加算器15においてこの切り出された動き元部分と プロック誤差復号回路11により復号されたプロック誤 差とを加算し、現プロックの画素値を再生する。

【0032】この後、フレーム内挿部16において、現 プロックによって内挿フレームの画素値を内挿する。

【0033】これは、まず復号された動きベクトルの長 さを乗算器17により1/2にしたペクトルを用いて、 はめ込み回路18がフレームメモリ19から内挿部分を 切り出す。

【0034】次に、復号されたプロック誤差を乗算器2 0により1/2にしたものと動き元部分の画素値とを加 算器21により加算し、この加算した値を用いて重なり 処理回路22が画素の重なった部分を処理する。この処 理方法については図2により説明した方法による。

回路18がフレームメモリ19の切り出された部分には め込む処理を行う。

【0036】このように合成されたフレームは、隙間処 理回路23により隙間を補間する処理が行われる。この 隙間の補間処理方法については図4および図5に示した 方法による。

【0037】そして、全ての処理が終わった後、内挿フ レームをディスプレイに表示し、次に再生フレームを表 示する。再生フレームは、次の処理のため、フレームメ モリ14に蓄えられているのでここから呼び出すことが 30 できる。

【0038】図6および図7はフレーム内挿部16にお ける処理を示すフローチャートである。図6は主に重な り処理を、図7は主に隙間処理を示している。

【0039】まず、内挿作業を行う前に、フレームメモ リ19を0クリアする(ステップ601)。

【0040】続いて、プロックの動きベクトルの長さを 1/2にしたベクトルと動き元部分の画素値に復号され たプロック誤差の1/2を加算した値とを順次読み込み (ステップ602、ステップ605~ステップ60 8)、フレームメモリ19から内挿部分を切り出し(ス テップ603)、重なり処理を行いながらフレームメモ リ19上に内挿値を書き込んでいく(ステップ60 4)。ここで、重なりがあるかどうかは、切り出した内 挿部分の画素値が0かどうかで判断する。

【0041】全てのプロックの情報を読み込んだ後、フ レームメモリ19中に値0の画案があるかどうかを調べ (ステップ701~ステップ709、ステップ711~ ステップ714)、もしあればこれを隙間と判断し補間 処理を行う(ステップ710)。

【0042】なお、図5に示すフレームメモリ19は、 動きベクトルの検索範囲が全画面でなければ、1フレー ム分である必要はない。例えば、検索範囲が±15画素 であれば、メモリ容量は3プロックライン分でよい。ま た、H、261方式のように符号化をGOB(画像の1 /6、11プロック×3プロックラインのこと) 単位で 行う場合には、4プロックライン(2GOB+1プロッ クライン)分でよい。次に、符号化情報として動きベク トルを用いない符号化方式に本発明を適用した実施例を 10 説明する。

6

【0043】図8はこの実施例に係る動画像フレーム再 生装置の構成を示すプロック図である。

【0044】ここでは、2枚の連続して再生されたフレ ームがフレームメモリ24、25に替えられるものと し、その間にK枚のフレームを内挿するものとする。

【0045】まず、画像を一画素以上の大きさのブロッ クに分割し、最初のプロックをk=1とする。

【0046】そして、動きベクトル検索回路27がフレ ームメモリ25よりフレームのプロックを順次呼びだ 【0035】このような重なり処理をした後、はめ込み 20 し、フレームメモリ24を用いて現プロックの動き元部 分を検索する。検索範囲は、例えば現プロックの上下左 右10画素とし、検索方法は、例えば現プロックとの差 分の2乗平均値をとって最小となる部分を選ぶものとす

> 【0047】このようにして得られた現プロックの動き 元部分と動きベクトルを用いて内挿画像・ベクトル計算 回路28が次のように内挿画像部分の画素値と内挿ベク トルを計算する。

[0048]

内挿画像部分=現プロック×k/(K+1) +動き元部分×(K +1-k)/(X+1)

内挿ペクトル=動きペクトル×(X+1-k)/(X+1)

次に、この内挿画像部分と内挿ベクトルを用いてフレー ム内挿部29にてフレームを合成し、k枚目の内挿フレ ームとして表示する。なお、フレーム内挿部29は図5 に示したフレーム内挿部16と同様の処理を行う。

【0049】次に、k=k+1とし、k=Kとなるまで 以上の処理を繰り返す。

【0050】最後に、再生フレームをフレームメモリ2 5より呼び出して表示し、次の処理のためにフレームメ モリ24に蓄える。

【0051】なお、動きペクトル検索回路27における 動き元部分検索は、k=1のときの動きベクトルを記憶 しておくならば、k=2からは必要ない。

【0052】また、内挿画像・ベクトル計算回路28に おける内挿画像部分と内挿ベクトルの計算は、上述した ように線形である必要はなく、2枚の再生フレームの間 を埋める動き軌跡は特に限定されない。

【0053】さらに、図5に示した実施例においても、 50 内挿フレームの前後の再生フレームと復号した動きベク

トルを記憶するメモリがあれば、上述した方法を適用してK枚のフレームを合成することが可能である。外挿枚数Kは各時点において可変であってもよい。

【0054】次に、コマ落しされたフレームよりも前の 再生フレームのみを用いてフレームを合成する実施例を 説明する。

【0055】図9はこの実施例に係る動画像フレーム再生装置の構成を示すプロック図である。

【0056】ここでは、現再生フレームをもとに、K枚のフレームを外挿するものとする。同図に示す装置では、まずブロック誤差復号回路30がブロック情報から各フレームのフレーム誤差を復号する。また、動きベクトル復号回路31がブロック情報から各フレームの動きベクトルを復号し、これを動きベクトルメモリ32に蓄える。

【0057】次に、動き元部分切り出し回路33が動きベクトルを用いてフレームメモリ34から動き元部分を切り出す。そして、加算器35により動き元部分にプロック誤差を加算して、現再生フレームを表示するとともに、フレームメモリ34に蓄える。

【0058】このとき、同時に1枚目の外挿フレームを合成する。これは、まず動きベクトルを乗算器36により-k/(K+1)倍し、加算器35から出力される誤差を加えた動き元部分とともに、フレーム合成部37により外挿部分へはめ込みを行う。フレーム合成部37は図5に示したフレーム内挿部16と同様の処理を行う。

【0059】そして、全てのプロックについて再生および外挿作業を終えた後、現再生フレームに続いて1枚目の外挿フレームを表示する。

【0060】続いて、k=2とし、2枚目以降のフレームを外挿する。これは、まず動き元部分切り出し回路33がフレームメモリ34より順次プロックを切り出し、これを内挿画像部分とする。ここで、フレームメモリ34には、すでにプロック誤差を加算した画素値が蓄えられているので、ここでは誤差加算は行わない。

【0061】そして、ベクトルメモリ32から現プロックに対応した動きベクトルを呼び出し、動きベクトルを乗算器36により-k/(K+1)倍した内挿ベクトルと内挿画像部分を用いて、フレーム合成部37により外挿部分へはめこみを行う。

【0062】全てのプロックについて外挿作業を終えた後、k枚目の外挿フレームを表示する。

【0063】そして、k=k+1とし、k=Kとなるまで以上の処理を繰り返す。

【0064】なお、本実施例では、外挿枚数Kは現時点において可変であってもよい。

 $[0\ 0\ 6\ 5]$ また、K=1 で固定の場合はフレームメモリ $3\ 2$ は不要である。

【0066】さらに、本実施例は符号化情報に動きベクトルが含まれる場合について説明したが、図8に示した 50

方式を用いれば、その他の符号方式にも適用可能である。

【0067】次に、フレームを合成する際に内挿(前後のフレームを使って合成する。)と外挿(過去のフレームのみを使って合成する。)とを切り替えて用いる実施例について説明する。

【0068】図10はこの実施例に係る動画像フレーム 再生装置の構成を示すプロック図である。

【0069】ここでは、簡単のため再生フレームの間に 10 挿入する合成フレームは1枚とする。また、H、261 方式を想定し、プロックごとにイントラ/インターのフ ラグを符号化しているものとする。

【0070】同図に示すように、符号化されたフレームの再生においては、まず各プロックのフラグをフラグ復号回路38により復号し、フラグがイントラの場合には、プロック誤差復号回路39によりプロックの画素値を復号し、ベクトルメモリ40に"intra"であることを記録する。一方、フラグがインターの場合には、プロック誤差復号回路39によりプロック誤差を、動きベクトル復号回路41により動きベクトルをそれぞれ復号し、ベクトルメモリ40に動きベクトルを蓄え、切り出し回路42が動きベクトルを用いてフレームメモリ43から動き元部分を切り出し、プロック誤差を加算して画素値を再生する。

【0071】この際、内挿/外挿判定回路44が現プロックによる合成を内挿とするか外挿とするかの判定を行う。この判定方法としては、例えば、イントラプロック→外挿、インタープロック→内挿とすればよい。

【0072】そして、外挿の場合には、切り出し回路45がフレームメモリ43から現プロック部分を切り出し、ベクトルメモリ40からプロックに対応した動きベクトルを呼び出し-1/2倍し、これらを内挿画像部分と内挿ベクトルとして、フレーム合成部46で外挿部分へはめ込みを行う。フレーム合成部46は図5に示したフレーム内挿部16と同様の処理を行う。尚、ベクトルメモリ40より呼び出した値が"intra"であれば、現プロックによる合成は行わず、隙間として残し、補間作業によって画素値を合成する。

【0073】一方、内挿の場合は図5に示した実施例と同じであるので説明を省略する。

【0074】そして、すべてのブロックについて再生および合成作業を終えた後、挿入する合成フレームを表示し、続いて現再生フレームを表示し、次の処理のためフレームメモリ43に替える。

【0075】なお、各ブロックにおける内挿/外挿の判定方法としては、イントラ/インターフラグを用いない場合には、次のような例が考えられる。

【0076】(1)プロック誤差の絶対値和があるスレッシュホールドレベルを超えた場合は外挿。

【0077】(2)動きベクトルのプロック間差分の絶

対値があるスレッシュホールドレベルを超えた場合は外 插。

【0078】また、内挿/外挿の判定は、フレーム単位で行うこともできる。その場合は、次のような例が考えられる。

【0079】 (1)シーンチェンジを検出した場合は外 挿。

【0080】(2) 再生フレームの時間問隔が一定時間 (例えば0.5秒) を越えた場合は次フレームを待たずに 外挿によってフレーム挿入を行う。

【0081】最後の例は、フレーム内挿による時間遅延を避ける手段となる。

【0082】さらに、挿入枚数が複数枚の場合に、次フレームの到着を待つ間は、外挿によって初めのフレームを合成し、次フレームが到着した時点から後のフレーム合成に内挿を用いれば、画像表示時間の遅れを最小限に止めることができる。

【0083】次に、図11は図6に示したフレーム合成における隙間処理の他の例に示すフローチャートである。

【0084】同図に示す処理は、図5に示したフレーム 内挿部16において重なり処理を行いながら、動き元部 分の周辺の画素値を使って隙間の一部を同時に処理する ものである。なお、ここでは、プロックの大きさは16 画素×16画素とする。

【0085】この処理では、まず内挿作業を行う前にフレームメモリFとはめ込み可否フラグメモリGを0クリアする(ステップ1101)。

【0086】続いて、ブロックの内挿ベクトルと、動き元部分に周辺aライン分を付け加えた(16+2a)画 30素×(16+2a)画素の大きさの復号値を順次読み込み(ステップ1102、ステップ1104~ステップ1107)、本来のはめ込み位置である16画素×16画素の部分は図6に示した処理と同様の処理を行い、はめ込み済みの画素についてはフラグメモリGを1とする。周辺部分については、はめ込みがされていない限り、補間値としてフレームメモリドに保存する。aは、例えば2とする(ステップ1103)。

【0087】このように、動き元部分の周辺の画素値を補間値に用いることで、はめ込みの際発生する隙間をほ 40 ば埋めることができる。そして、すべてのブロックの情報を読み込んだ後、フレームメモリF中に値0の画素があるかどうかを調べ、もしあればこれを隙間と判断し、図7に示した補間処理を行う。

【0088】なお、図11によるフレーム合成方法は、 動き元部分に周辺部を加えた画素部分を切り出す点を除 けば、図5に示したフレーム内挿部16と同様に各実施例に適用可能である。例えば、図8に示した実施例において、動きベクトル検索回路27により切り出される現プロックと動き元部分を、周辺aライン分の画案を付け加えた部分とすれば、フレーム内挿部29に本実施例を

10

[0089]

【発明の効果】以上説明したように本発明の動画像フレーム再生方式によれば、動画像の符号化において発生するコマ落しを内挿する際に、動きがスムーズで視覚的に自然な内挿画像を得ることができる。

【図面の簡単な説明】

適用することができる。

【図1】 本発明の原理を説明するための図である。

【図2】 本発明によるフレーム内挿方法において生じる画素の重なりを示した図である。

【図3】 本発明によるフレーム内挿方式において生じる隙間の補間方法の一例である。

【図4】 本発明によるフレーム内挿方法において生じる隙間の補間方法を示す図である。

20 【図5】 本発明の一実施例に係る動画像フレーム再生 装置の構成を示すプロック図である。

【図 6 】 本発明に係る重なり処理の動作を示すフロー チャートである。

【図7】 本発明に係る隙間補間処理の動作を示すフローチャートである。

【図8】 本発明の他の実施例に係る動画像フレーム再生装置の構成を示すプロック図である。

【図9】 本発明の他の実施例に係る動画像フレーム再 生装置の構成を示す図である。

【図10】 本発明の他の実施例に係る動画像フレーム 再生装置の構成を示すプロック図である。

【図11】 本発明に係る重なり処理の他の例を示すフローチャートである。

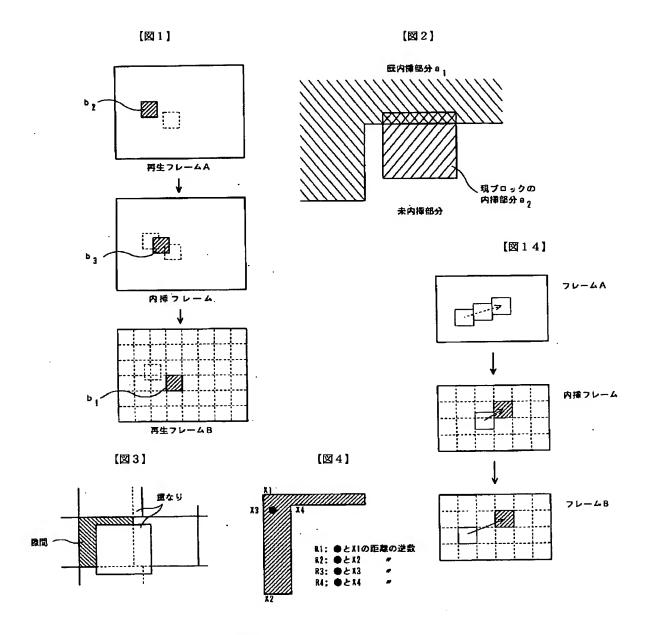
【図12】 従来の動画像フレーム再生装置の構成を示す図である。

【図13】 従来のフレーム内挿方法を説明するための 図である。

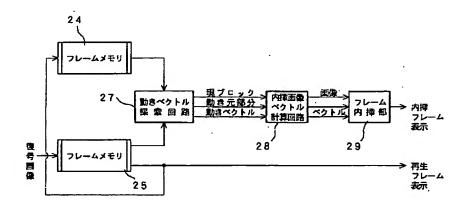
【図14】 従来のフレーム内挿方式を説明するための 図である。

0 【符号の説明】

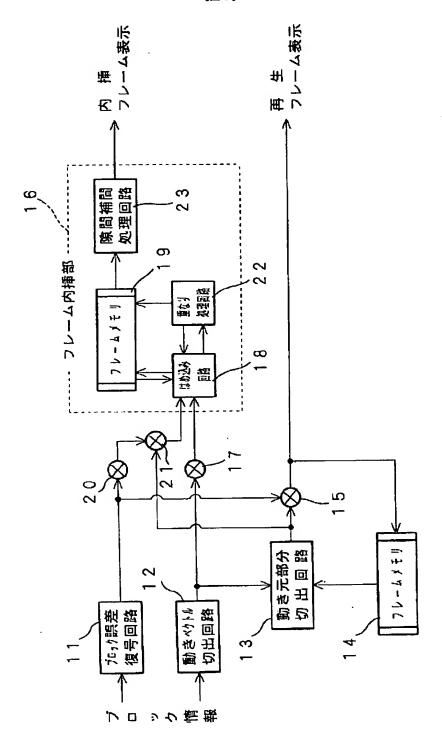
11…ブロック誤差復号回路、12…動きベクトル復号回路、13…動き元部分切り出し回路、14…フレームメモリ、15…加算器、16…フレーム内挿部、17…乗算器、18…はめ込み回路、19…フレームメモリ、20…乗算器、21…加算器、22…処理回路、23… 隙間処理回路。



【図8】



【図5】



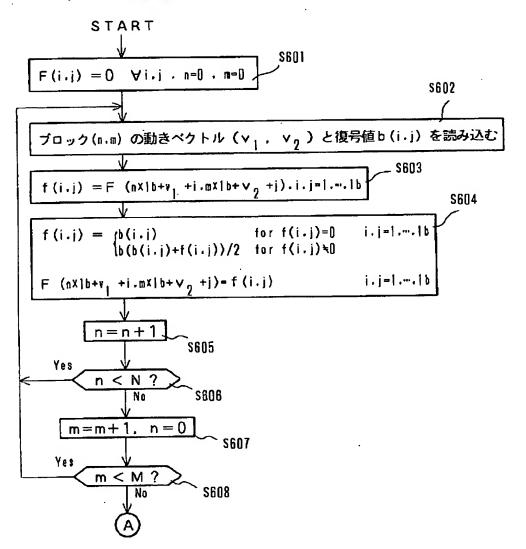
【図6】

N, M:水平・垂直方向のブロック数 F(i.j):フレームメモリ j=l.···Nx|b.j=l.···Mx|b (v1. v2):動きペクトル b(i.j):内挿に用いる復号値のブロック i.j=l.···.lb f(i.j):フレームメモリから切り出したブロック i.j=l.··.lb

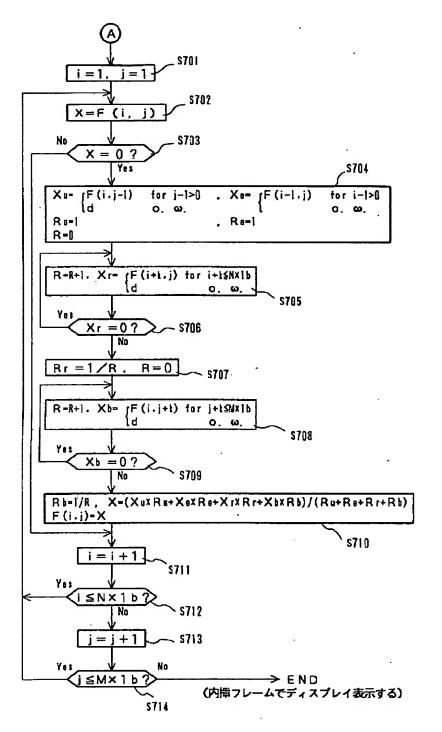
n. m:ブロックアドレス X. Xu.Xe.Xb.Xr : 補間に用いる画素値

R. Ru, Ra, Rb, Rr:補間に用いる画素間の距離の逆数

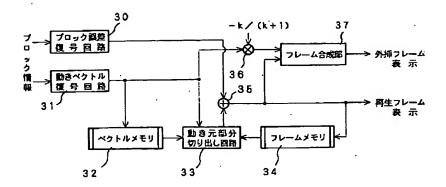
d:ディフォルト画素値



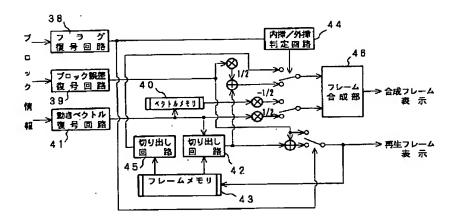
[図7]



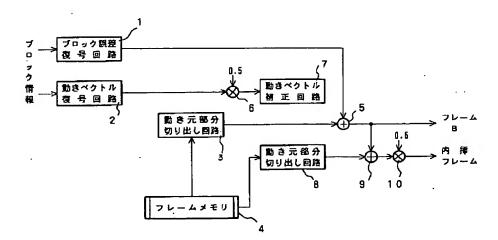
【図9】



【図10】



【図12】



【図11】

